

- 3.1. Компьютерное моделирование в среде SIMULINK.
- 3.2. Библиотека SimMechanics и ее возможности для моделирования механической части компонентов мехатронного устройства
- 3.3. Моделирование движения двухзвенного манипулятора
- 3.4. Моделирование движения кривошипно-ползунного механизма
- 3.5. Оценка работоспособности моделей двухзвенного манипулятора и кривошипно-ползунного механизма.

Год начала подготовки (по учебному плану) ■ 2026
Образовательный стандарт (СУОС) от 20.12.2023
